



www.ProLux3D.com

Vielen Dank für ihren Einkauf

Spikes Navimow i10x e Mähroboter

Benötigtes Werkzeug:

Kreuzschlitz Schraubendreher
2-3mm Bohrer
Bohrmaschine
Maßband / Zollstock / Meßschieber

Montageanleitung Spikes:

1. Legen sie den Mähroboter auf die Seite.
2. Legen sie einen Distanzring zentriert (Maßband / Zollstock / Meßschieber) auf das Rad.
3. Bohren sie mit dem Bohrer eines der Löcher vor (10-15 mm tiefe).
4. Schrauben sie eine der 3,5 mm Schrauben mit dem Schraubendreher leicht fest.
5. Überprüfen sie die Zentrierung des Distanzring
6. Wiederholen sie Schritt 3 in einem gegenüberliegenden Loch bis alle Löcher gebohrt sind.
7. Entfernen sie alle Schrauben und legen den Spike auf den Distanzring und schrauben alle Schrauben mit dem Schraubendreher Handfest.

Vor Inbetriebnahme des Mähroboter überprüfen sie die gesamte Fläche auf dem der Mäher fahren soll auf Hindernisse.

Entfernen sie sämtliche Gefahrstellen für den Roboter, wie Wurzeln, Überhängende Äste, Steine, usw. in dem sich die Spikes verfangen könnten.

Die Kunststoffspikes sind so konstruiert, das sie im Falle eines Festfahren brechen. Das dient zum Schutz des Getriebes des Mähroboters und ist gewollt. Bei Edelstahl Spikes ist dieses nicht der Fall. Wenn sie die Gefahrstellen nicht beseitigen könnten sie unbeabsichtigt das Getriebe zerstören wenn sich der Roboter festfahren sollte.

Ladestation:

Der Sendung liegt ein Unterlegkeil bei, dieser ist am Ladestutzen einzuschieben sofern der Roboter nicht richtig andocken kann.

MfG

Lux Metallbau und 3D Druck
U. Lux
Holstenstr. 2
49809 Lingen – Germany
info@ProLux3D.com

English:

Thank you for your purchase

Spike's robot lawn mower

Required tools:

Screwdriver

2-3mm drill

drilling machine

Tape measure / ruler / caliper

Installation instructions for spikes:

1. Lay the robotic lawnmower on its side.
2. Place a spacer ring centered (tape measure/ruler/caliper) on the wheel.
3. Use the drill to pre-drill one of the holes (10-15 mm deep).
4. Lightly screw one of the 3.5 mm screws with the screwdriver.
5. Check the centering of the spacer ring
6. Repeat step 3 in an opposite hole until all holes are drilled.
7. Remove all screws and place the spike on the spacer ring and screw all screws hand-tight with the screwdriver.

Before using the robotic lawnmower, check the entire area on which the mower is to drive for obstacles.

Remove all danger points for the robot, such as roots, overhanging branches, stones, etc. in which the spikes could get caught.

The plastic spikes are designed to break if they get stuck. This serves to protect the transmission of the robotic lawnmower and is intentional. This is not the case with stainless steel spikes. If you do not eliminate the danger spots, you could inadvertently destroy the gearbox if the robot gets stuck.

Charging station:

A wheel chock is included in the shipment, this should be inserted into the charging port if the robot cannot dock properly.